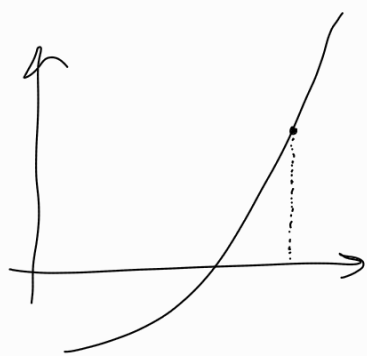


## [Evaži-Newtonova metoda]



namreč da od udeleženca  
vsakič znova uporabimo istega  
ne bafkva. posamezna točka.

## [Sekantna metoda]

$$x_{n+1} = x_n - \frac{f(x_n)}{f'(x_n)}$$

... nov približek pri tangenti  
metodi: želimo se  
zvebiti od metoda, uporabimo

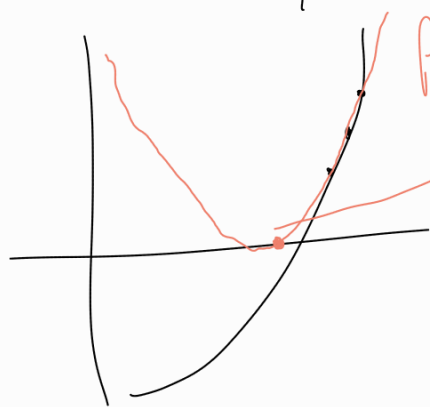
$$f'(x_n) \approx \frac{f(x_n) - f(x_{n-1})}{x_n - x_{n-1}}$$

$$x_{n+1} = x_n - \frac{f(x_n)(x_n - x_{n-1})}{f(x_n) - f(x_{n-1})}$$

ved  $k \approx 1.6$

## [Müllerjeva metoda]

posplošitev sekantne metode, no v  
približek na podlagi TREH prejšnjih.



poteghevo parabolo

znova točka

težave: kako udeležiti

lahko ne sekati x-osi

## [Metoda $f, f', f''$ ]

limitni primer Müllerjeve metode.

zažreči pri pribl. "stično" v eno  $f''$ .

## [Halleyjeva metoda]

halleyjev tonet vsatih 20 let

## [Brentova metoda]

— fzevo v MATLABu

kombinacija metod

## [Razpisane udelež polinoma]

• istovrstne vrednosti vke udelež

• priručna matrica (augl. companion matrix)

$$\text{let } p_n(x) = a_n x^n + \dots + a_1 x + a_0$$

normirano (s tem običajno ničlo)

$$\tilde{p}_n(x) = x^n + \frac{a_{n-1}}{a_n} x^{n-1} + \dots + \frac{a_0}{a_n}$$

polinom ima n točk. in enico.

$$C_{\tilde{p}_n} = \begin{bmatrix} 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ 0 & 0 & 1 & 0 & \dots & 0 \\ & & & & & \\ & & & & & \\ 0 & 0 & \dots & 0 & 1 \\ \frac{-a_0}{a_n} & \frac{-a_1}{a_n} & \dots & \frac{-a_{n-1}}{a_n} & 0 \end{bmatrix}$$

$$\text{velja } \det(C_{\tilde{p}_n} - \lambda I) = K \cdot \tilde{p}_n(\lambda)$$

zato ne velja,

Torej so ničle  $\tilde{p}_n$  ravno lastn.  $C_{\tilde{p}_n}$ .

MATLAB: roots

primer:  $p(x) = x^5 - 5x + 1$

[Durand - Kernerjeva metoda] računamo ničle polinoma

let  $p$  polinom deg  $n$ ,  $p(z) = (z - \alpha_1)(z - \alpha_2) \dots (z - \alpha_n)$   
(monični)

izberemo  $\alpha_1, \dots, \alpha_n \in \mathbb{C}$ . Recimo, da so  $z_1, \dots, z_n$  približki za  $\alpha_1, \dots, \alpha_n$ .

let  $\Delta z_i$  popravki, t.j.  $\alpha_i = \Delta z_i + z_i$ .

veljati mora  $p(z) = (z - (z_1 + \Delta z_1))(z - (z_2 + \Delta z_2)) \dots (z - (z_n + \Delta z_n))$

$$= \prod_{j=1}^n (z - z_j) - \sum_{j=1}^n \Delta z_j \prod_{\substack{k=1 \\ k \neq j}}^n (z - z_k) + \sum_{\substack{j, k=1 \\ j < k}}^n \Delta z_j \Delta z_k \prod_{\substack{l=1 \\ l \neq j, k}}^n (z - z_l) + \dots$$

unfheer

je majhni,  
zadenarimo  
vsa uveljav  
tako

ustavimo  $z = z_i$

$$\Delta z_i = \frac{-p(z_i)}{\prod_{\substack{k=1 \\ k \neq i}}^n (z_i - z_k)}$$

RK metoda:  $z_i^{(v+1)} = z_i^{(v)} - \frac{p(z_i^{(v)})}{\prod_{\substack{k=1 \\ k \neq i}}^n (z_i^{(v)} - z_k^{(v)})}$

to je moč uporabiti za vsake  $z_i$ .

# SISTEMI LINEARNIH ENAČB

teko množico notri in ven?

$A \in \mathbb{R}^{m \times n}$  predstavlja lin. presl.  $A: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^m$ .

aditivnost homogenost

$$A = (a_{ij})_{i \in \{1, \dots, m\}, j \in \{1, \dots, n\}}$$

za  $A \in \mathbb{R}^{m \times n}$ ,  $x \in \mathbb{R}^{n \times 1}$

$$(Ax)_i = \sum_{j=1}^n a_{ij} x_j$$

---


$$A = [a_1 \dots a_n]$$

$a_i$  je  $i$ -ti stolpec matrike  $A$

$$x = [x_1, x_2, \dots, x_n]^T$$

$$\Rightarrow Ax = \sum_{j=1}^n x_j a_j$$

---

$Ax = b$  ima rešitev  $\Leftrightarrow \text{rang } A = \text{rang } [A, b]$

$Ax = b$ ,  $x$  rešitev

$$b = \sum_{j=1}^n x_j a_j$$

$$\Leftrightarrow \text{rang}(A) = \text{rang}([A, b])$$

$$b = \sum_{j=1}^n x_j a_j \Leftrightarrow Ax = b \text{ ima rešitev}$$

[sistemi lin. enačb]

$$a_{11}x_1 + \dots + a_{1n}x_n = b_1$$

$$a_{m1}x_1 + \dots + a_{mn}x_n = b_m \quad (\Rightarrow) Ax = b$$

$C_j$  je erweiterte Wert

$$\text{Im } A := \{ Ax \mid x \in \mathbb{R}^n \} = \text{Lin} \{ a_1, a_2, \dots, a_n \}$$

$$\text{Ker } A := \{ x \mid Ax = 0 \}$$

$$\text{rang } A = \dim \text{Ker } A = n$$

$$A^{n \times n} \text{ invertierbar} \Leftrightarrow \exists A^{-1}: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^n \Leftrightarrow \det A \neq 0 \Leftrightarrow$$

$$\Leftrightarrow \text{rang } A = n \Leftrightarrow \nexists x \in \mathbb{R}^n, x \neq 0 : Ax = 0$$

$$\bullet A \text{ symmetrisch} \Leftrightarrow A^T = A$$

$$\bullet A \text{ hermitesch} \Leftrightarrow A^H = A$$

$$\bullet A \text{ orthogonal} \Leftrightarrow A^T A = A A^T = I$$

[Vektoren in normierten normen]

Def: Vektornormen sind positiv definit  $\| \cdot \|: \mathbb{R}^n \rightarrow \mathbb{R}^+$ :

$$① \|x\| \geq 0; \quad \|x\| = 0 \Leftrightarrow x = 0$$

$$② \|\lambda x\| = |\lambda| \|x\|$$

$$③ \|x+y\| \leq \|x\| + \|y\|$$

Beispiel normen

$$\|x\|_1 = |x_1| + \dots + |x_n| \quad \text{Manhattan norm}$$

$$\|x\|_2 = \sqrt{|x_1|^2 + \dots + |x_n|^2} \quad \text{euklidischer Abstand}$$

$$\|x\|_p = \sqrt[p]{|x_1|^p + \dots + |x_n|^p}, \quad p \in \mathbb{N}$$

$$\|x\|_\infty = \max_{1 \leq j \leq n} |x_j|$$

standardna metrika iz norme:  $d(x, y) = \|y - x\|$

MATRIČNE NORME:

$$\|\cdot\|: \mathbb{R}^{m \times n} \rightarrow \mathbb{R}^+$$

(1.)  $\|A\| \geq 0$ ;  $\|A\| = 0 \Leftrightarrow A = 0$

(2.)  $\|\lambda A\| = |\lambda| \|A\|$

(3.)  $\|A + B\| \leq \|A\| + \|B\|$

(3.) submultiplicativnost:  $\|AB\| \leq \|A\| \cdot \|B\|$

Primer: Frobeniusova norma

$$\|A\|_F = \sqrt{\sum_{i=1}^m \sum_{j=1}^n |a_{ij}|^2}$$

Operatorna norma: definirana s pomočjo  
vektorskih norm:

$$\|A\| = \max_{x \neq 0} \frac{\|Ax\|}{\|x\|}$$

Lemma: Vsele operatorne norme so vektorske  
norme:

(1.)  $\|A\| \geq 0$  ✓

$$A = 0 \Rightarrow \|Ax\| = 0 \nRightarrow \|A\| = 0$$

$$\|A\| = 0 \Rightarrow \max_{x \neq 0} \frac{\|Ax\|}{\|x\|} = 0 \Rightarrow$$

$$\Rightarrow \forall x \|Ax\| = 0 \Rightarrow A = 0$$

(2.)  $\|\lambda A\| = |\lambda| \|A\|$

$$\|\lambda A\| = \max_{x \neq 0} \frac{\|\lambda Ax\|}{\|x\|} = |\lambda| \max_{x \neq 0} \frac{\|Ax\|}{\|x\|} = |\lambda| \|A\|$$

$$\textcircled{3} \quad \|A+B\| = \sup_{x \neq 0} \frac{\|(A+B)x\|}{\|x\|} = \sup_{x \neq 0} \frac{\|Ax+Bx\|}{\|x\|} \leq \sup_{x \neq 0} \frac{\|Ax\| + \|Bx\|}{\|x\|}$$

$$\leq \|A\| + \|B\|$$

$\textcircled{4}$